

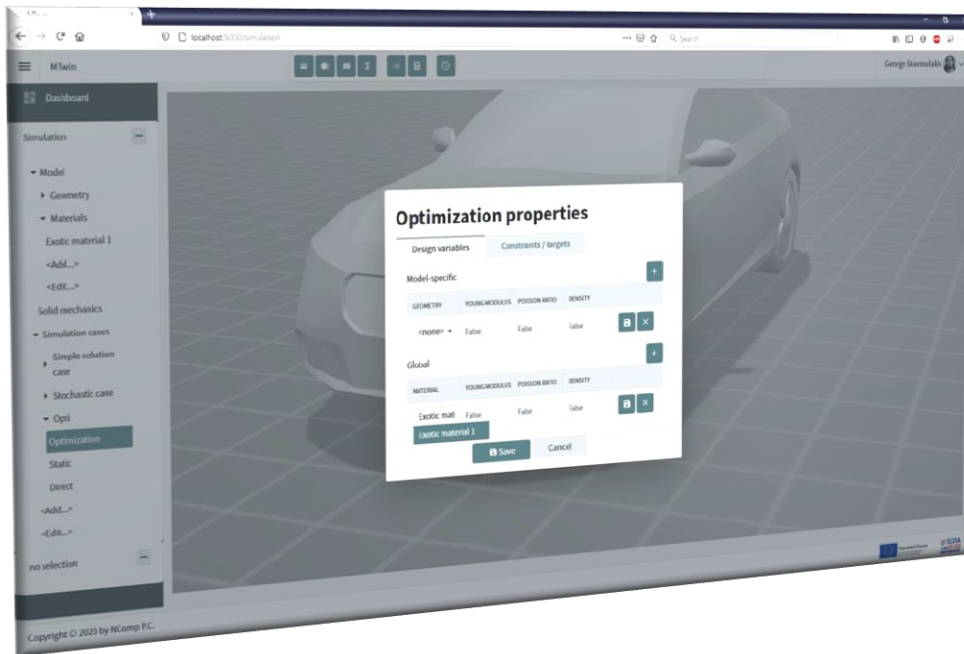
**MTWIN**  
DIGITAL TWINS

Democratizing digital twins technology



# Συνοπτική παρουσίαση

Ένα καινοτόμο **λογισμικό νέφους** με διεπαφή χρήστη *ιστου* για το σχεδιασμό και την κατασκευή ψηφιακών **ομοιοτύπων** για μια ευρεία γκάμα βιομηχανικών τεχνουργημάτων και προϊόντων

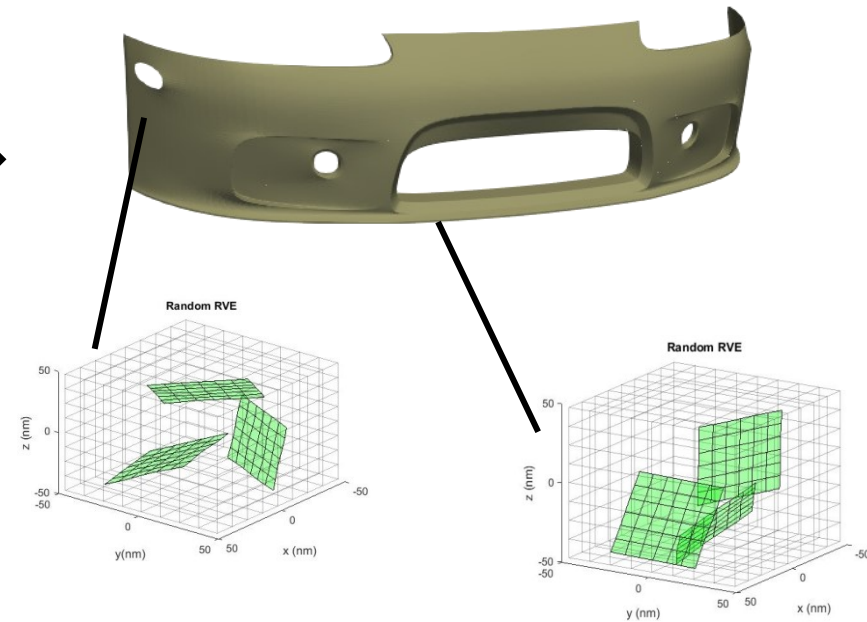


**MTwin** is the **Greek ABAQUS**, running in your *browser*, on the *cloud*

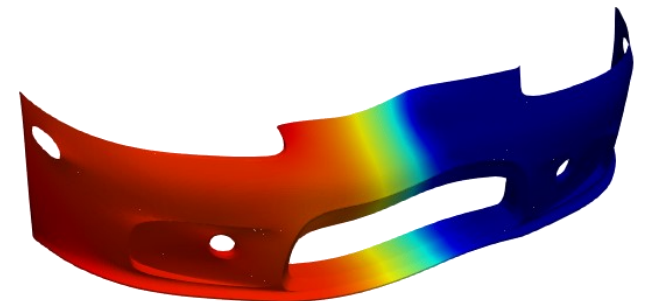
 **SIMULIA**  
**ABAQUS**

# Συνοπτική παρουσίαση

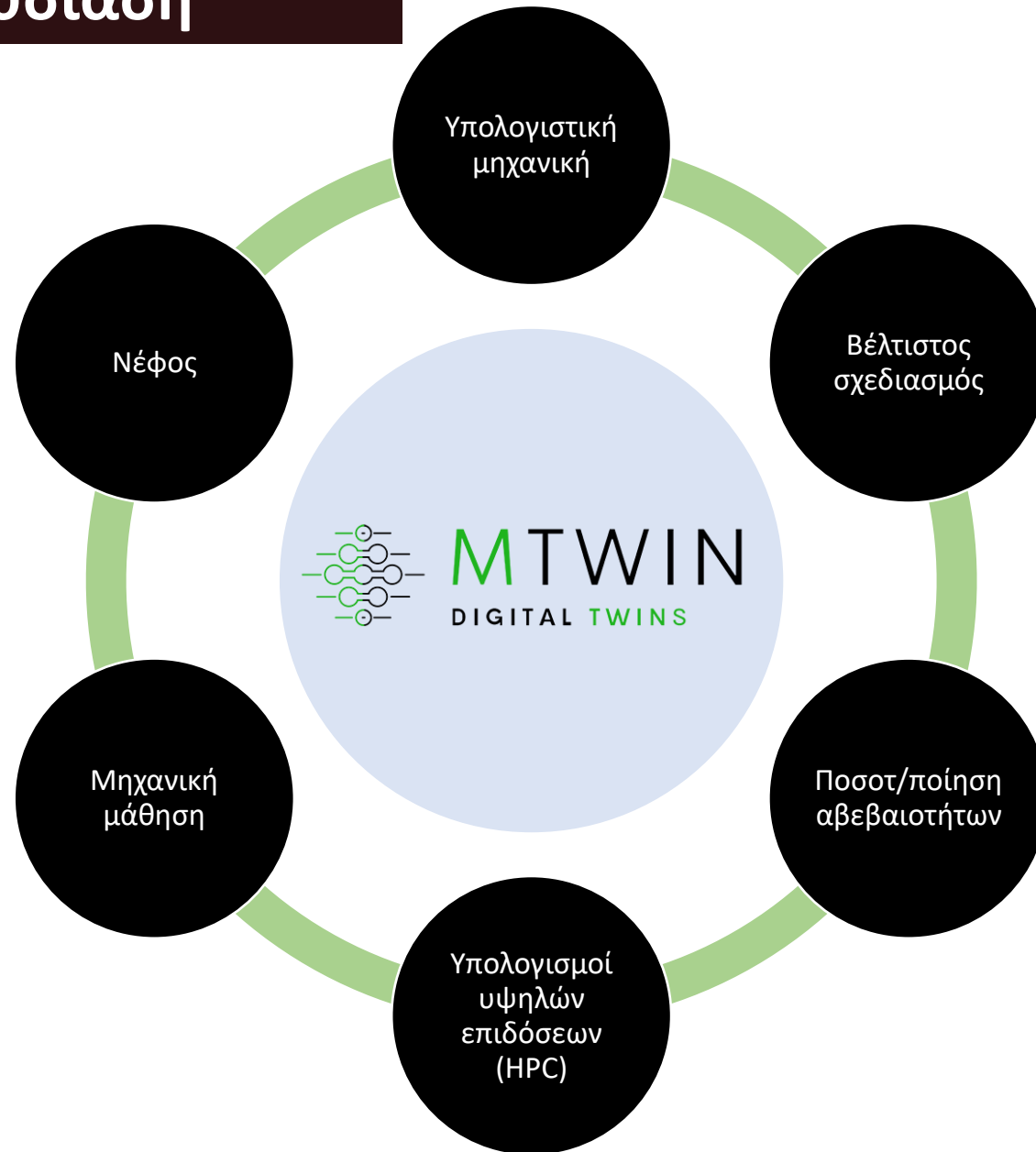
Ψηφιακό ομοιότυπο: ένα **ψηφιακό μοντέλο** ενός τεχνουργήματος που αναπαριστά τη συμπεριφορά του τελευταίου



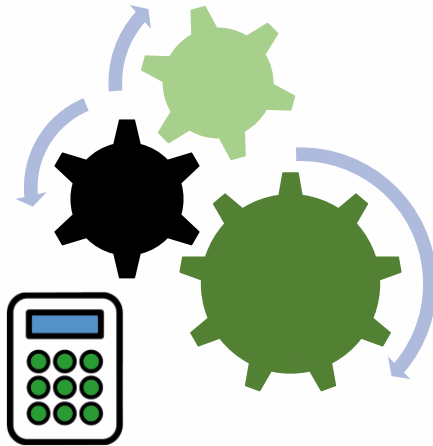
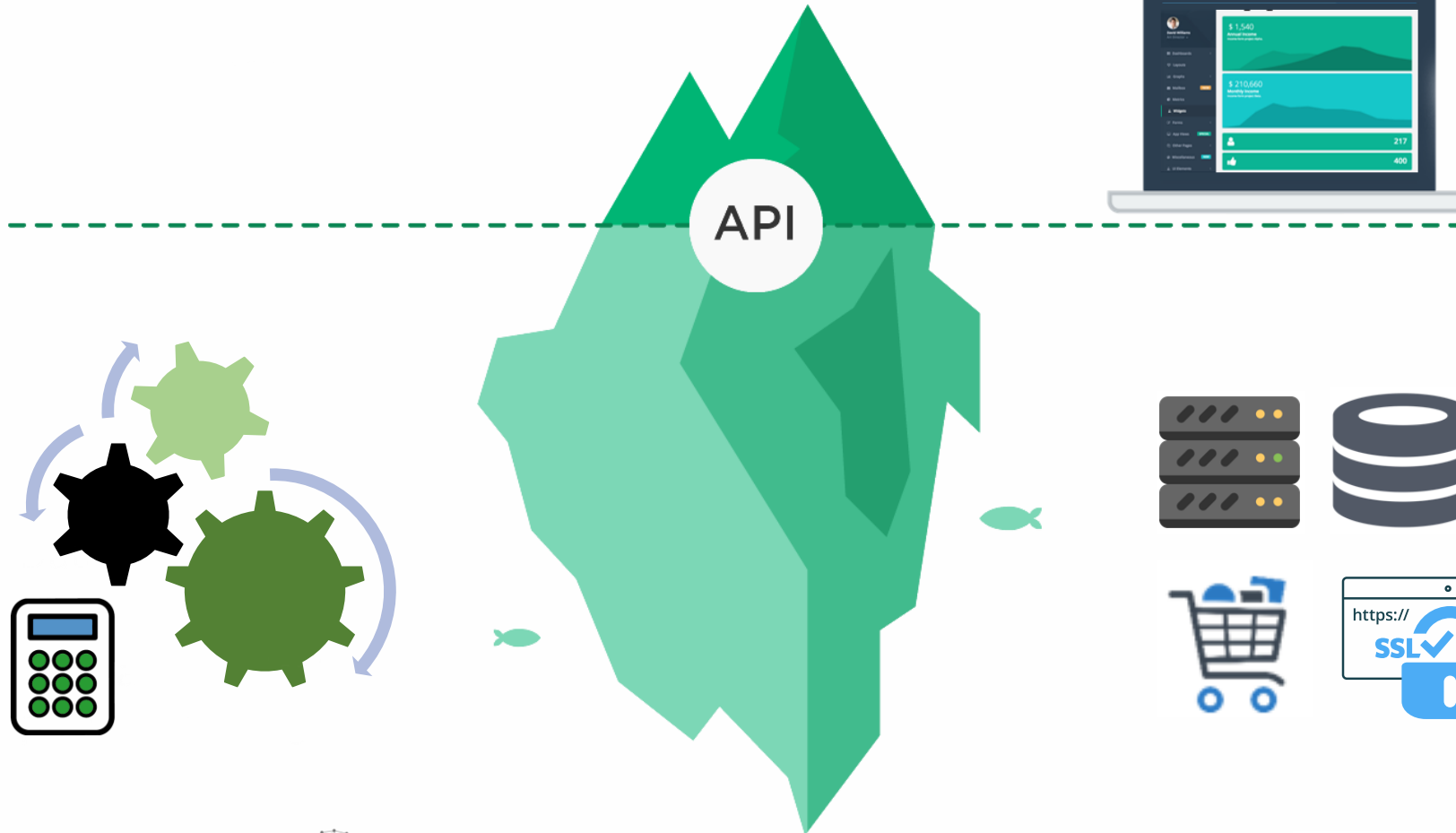
Το **ψηφιακό μοντέλο** υπόκειται στις  
Προσδοκούμενες συνθήκες  
Πραγματικές συνθήκες (*data driven design*)



# Συνοπτική παρουσίαση



# Συνοπτική παρουσίαση

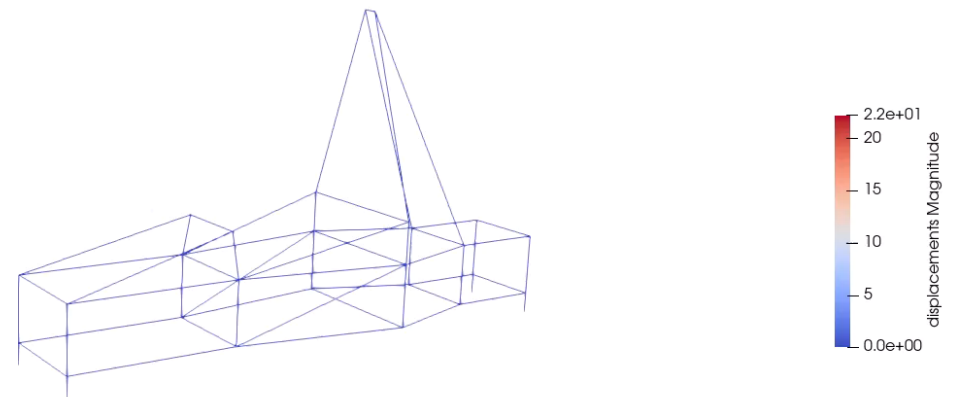
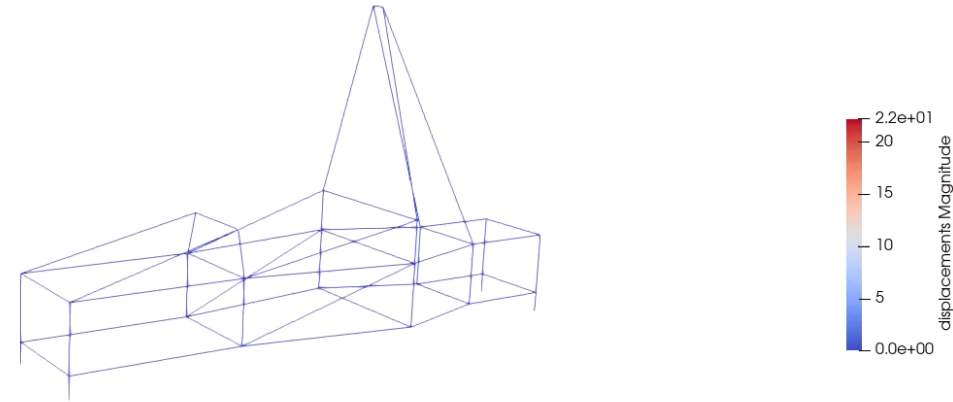


# Σενάριο χρήσης HPC

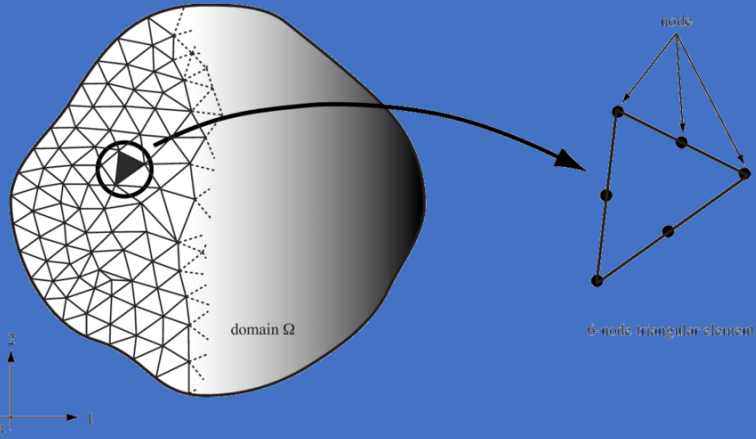


Εταιρεία υποστήριξης  
αγωνων μηχανοκίνητου  
αθλητισμου

- Βελτιστοποίηση πλαισίου μονοθεσίου με δεδομένα επιταχυνσιομέτρων
- Βαθμονόμηση παραμέτρων πλαισίου για έλεγχο σε κόπωση και επισκευή

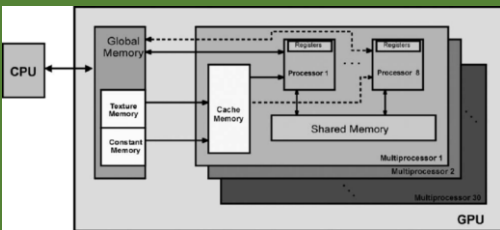
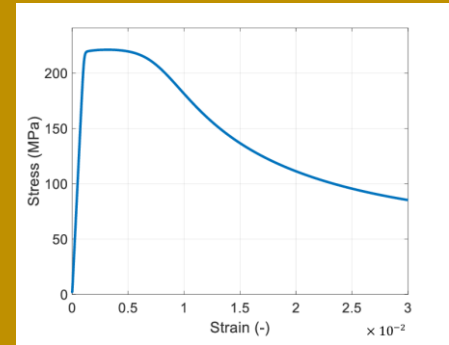


# Αρχιτεκτονική MSolve

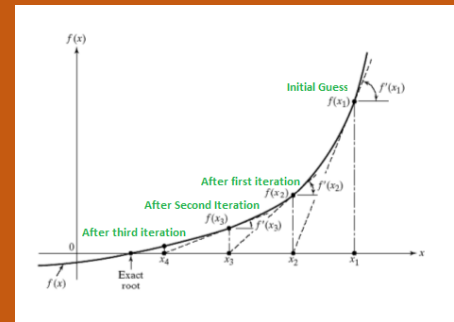
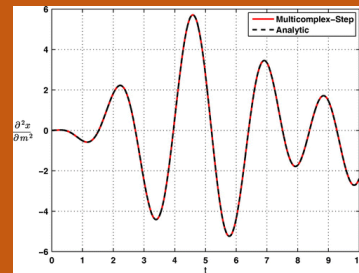


$$\begin{aligned}
 N_1 &= \frac{1}{4}(1-\xi)(1-\eta) \\
 N_2 &= \frac{1}{4}(1+\xi)(1-\eta) \\
 N_3 &= \frac{1}{4}(1+\xi)(1+\eta) \\
 N_4 &= \frac{1}{4}(1-\xi)(1+\eta)
 \end{aligned}$$

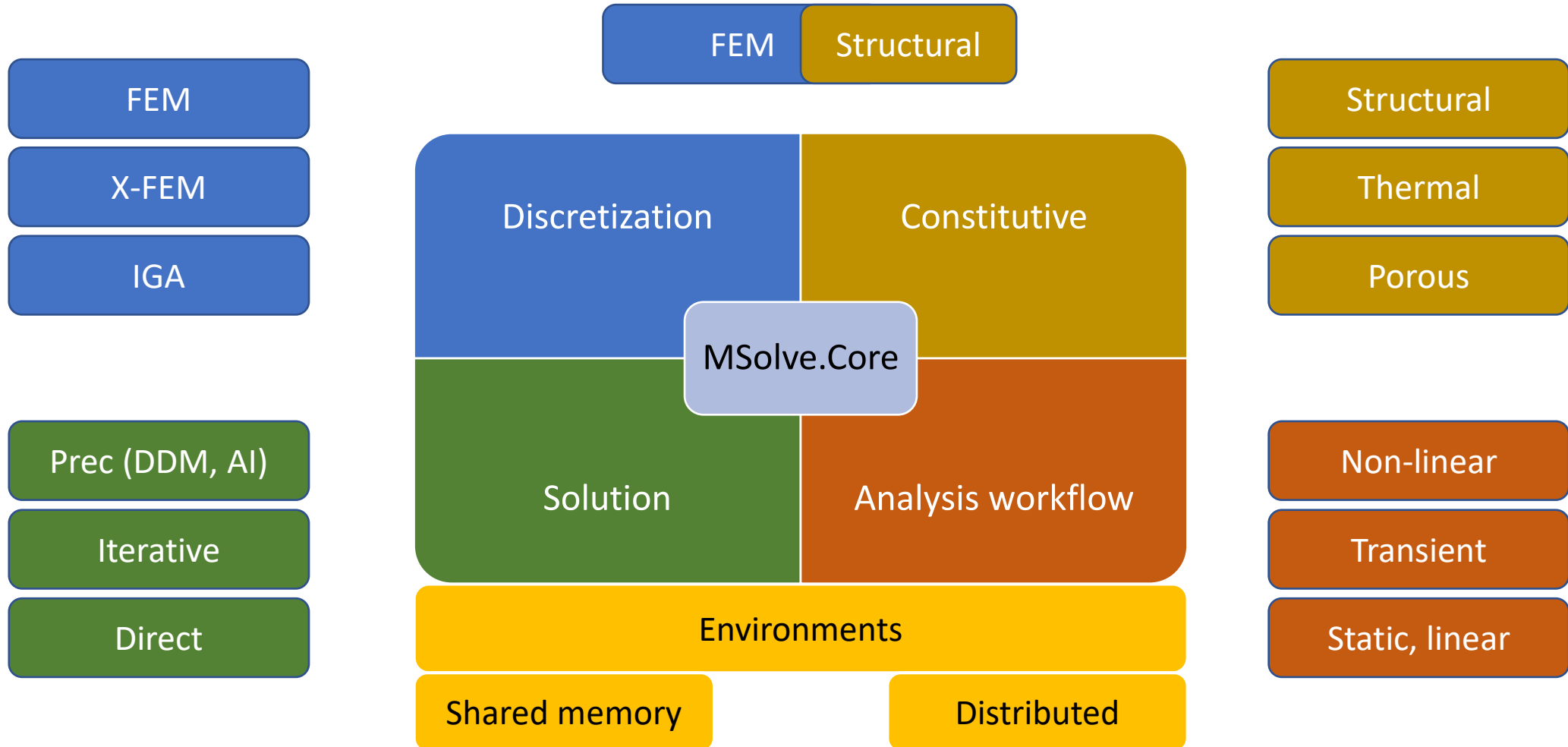
$$\nabla \cdot \mathbf{C}\boldsymbol{\varepsilon} = \mathbf{F}$$



$$\begin{pmatrix} k_{11} & k_{12} & k_{13} & k_{14} & k_{15} \\ k_{21} & k_{22} & k_{23} & k_{24} & k_{25} \\ k_{31} & k_{32} & k_{33} & k_{34} & k_{35} \\ k_{41} & k_{42} & k_{43} & k_{44} & k_{45} \\ k_{51} & k_{52} & k_{53} & k_{54} & k_{55} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \\ p_4 \\ p_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} sum_1 \\ sum_2 \\ sum_3 \\ sum_4 \\ sum_5 \end{pmatrix}$$



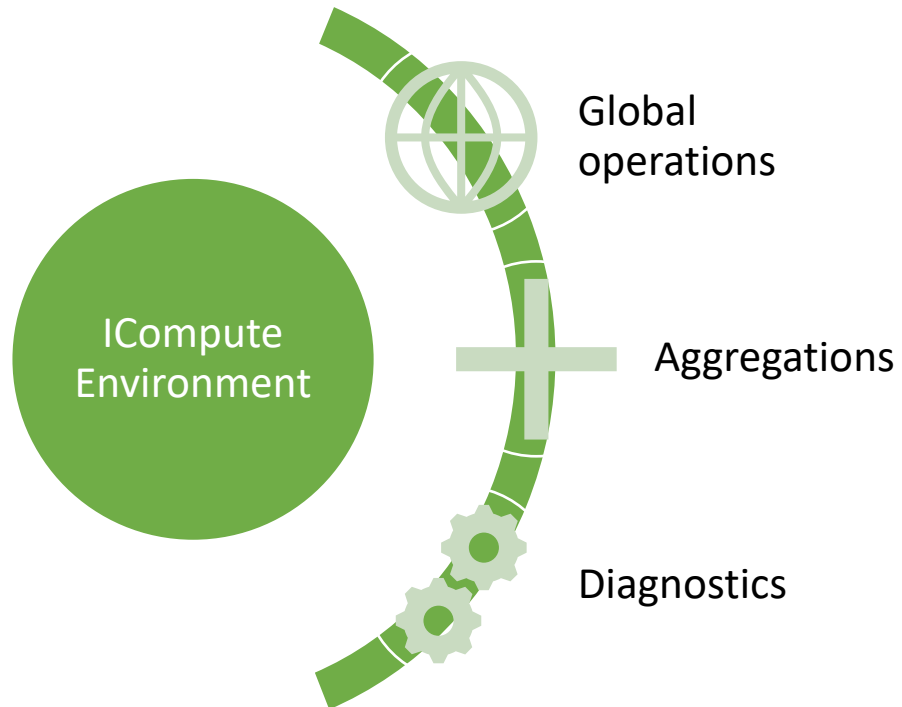
# Αρχιτεκτονική MSolve





# Ολοκλήρωση HPC MSolve

Υποδομή Environments: Σύνολο διεπαφών και κλάσεων για την αφαίρεση παράλληλων λειτουργιών για ετερογενή προγραμματιστικά μοντέλα και υλικό



```
12 references
public double Norm2()
{
    Func<int, double> calcLocalDot = node =>
    {
        Vector localVector = this.LocalVectors[node];
        double[] inverseMultiplicities = Indexer.GetLocalComponent(node).InverseMultiplicities;

        double dotLocal = 0.0;
        for (int i = 0; i < localVector.Length; ++i)
        {
            dotLocal += localVector[i] * localVector[i] * inverseMultiplicities[i];
        }

        return dotLocal;
    };

    Dictionary<int, double> dotPerNode = Environment.CalcNodeData(calcLocalDot);
    return Math.Sqrt(Environment.AllReduceSum(dotPerNode));
}
```

# Ολοκλήρωση HPC MSolve

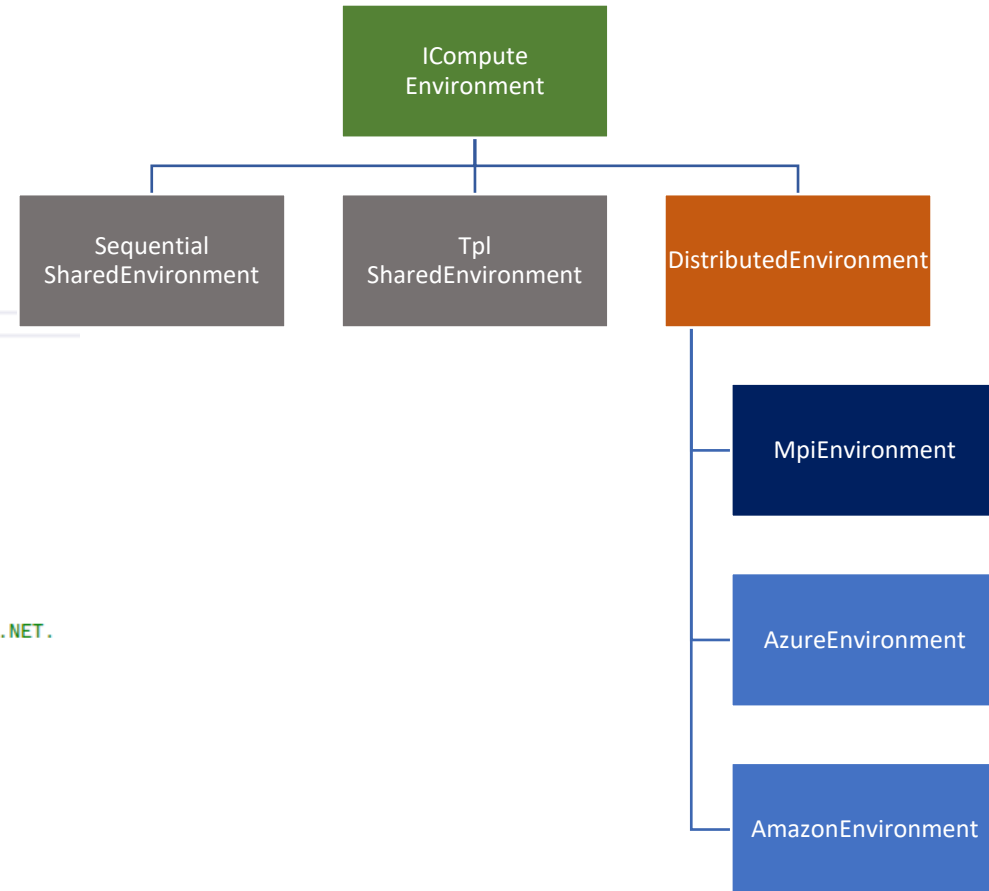
Οι κλάσσεις μοντελοποιούν μια σειρά από υπολογιστικά περιβάλλοντα, μεταξύ των οποίων και τα `MpiEnvironment` για τη διαλειτουργικότητα με το MPI

```
public sealed class AzureEnvironment : IComputeEnvironment, IDisposable
{
    private readonly IDistributedGlobalOperationStrategy globalOperationStrategy;

    private bool disposed = false;
    private Dictionary<int, ComputeNode> localNodes;
    private MpiP2PTransfers p2pTransfers;
    private MpiCollectivesHelper collectivesHelperWorld;
    private MpiCollectivesHelper collectivesHelperNodes;

    0 references
    public AzureEnvironment(IDistributedGlobalOperationStrategy globalOperationStrategy)
    {
        this.globalOperationStrategy = globalOperationStrategy;

        //TODOMPI: See Threading param. In multithreaded programs, I must specify that to MPI.NET.
        string[] args = Array.Empty<string>();
    }
}
```



# Ολοκλήρωση HPC MSolve

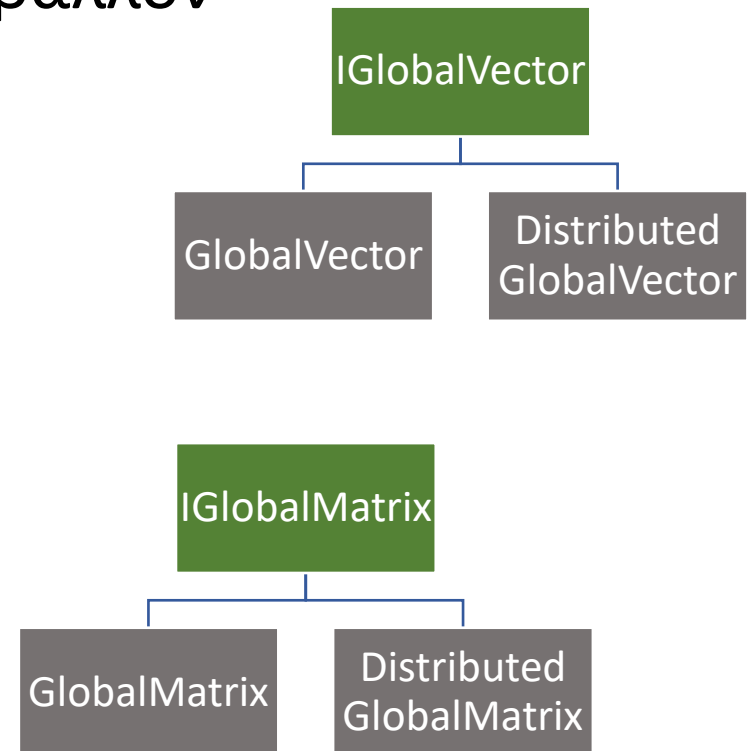
Ένα σύνολο θεμελιωδών δομών δεδομένων γραμμικής άλγεβρας έχει υλοποιηθεί με τη χρήση της διεπαφής `IComputeEnvironment`, παρέχοντας μια εμπειρία προγραμματισμού όπως σε ένα σειριακό περιβάλλον

```
10 references
public void LinearCombinationIntoThis(
    double thisCoefficient, IGlobalVector otherVector, double otherCoefficient)
{
    DistributedOverlappingVector otherDistributed = Indexer.CheckCompatibleVector(otherVector);
    LinearCombinationIntoThis(thisCoefficient, otherDistributed, otherCoefficient);
}

2 references
public void LinearCombinationIntoThis(
    double thisCoefficient, DistributedOverlappingVector otherVector, double otherCoefficient)
{
    Indexer.CheckCompatibleVector(otherVector);
    Environment.DoPerNode(
        node => this.LocalVectors[node].LinearCombinationIntoThis(
            thisCoefficient, otherVector.LocalVectors[node], otherCoefficient)
    );
}

// The default Fletcher-Reeves formula is:  $\beta = s_{new} / s_{old} = (s_{new} * r_{new}) / (s_{old} * r_{old})$ 
// However we could use a different one, e.g. for variable preconditioning Polak-Ribiere is usually better.
paramBeta = betaCalculation.CalculateBeta(this);

//  $d = s + \beta * d$ 
// This allocates a new vector d, copies r and GCs the existing d.
direction.LinearCombinationIntoThis(paramBeta, precondResidual, 1.0); // This performs additions instead of copying and needless multiplications.
```





**MTWIN**  
DIGITAL TWINS

Questions and discussion

